

В. П. СУББОТОВИЧ, канд. техн. наук, проф., НТУ «ХПИ»;
С. А. ТЕМЧЕНКО, мл. науч. сотр. НТУ «ХПИ»

О МЕТОДЕ ПРОЕКТИРОВАНИЯ НАРУЖНОЙ ГРАНИЦЫ ВЫХОДНОГО ДИФFUЗОРА ГАЗОВОЙ ТУРБИНЫ

Описаний новий метод проектування зовнішньої межі вихідного диффузора газової турбіни при вісесиметричній моделі течії ідеального газу. Метод спеціально розроблений для використання в задачах оптимального проектування проточних частин турбомашин, враховує особливості схем оптимізації і дозволяє істотно розпаралелювати обчислювальні процеси.

Описан новый метод проектирования внешней границы выходного диффузора газовой турбины при осесимметричной модели течения идеального газа. Метод специально разработан для использования в задачах оптимального проектирования проточных частей турбомашин, учитывает особенности схем оптимизации и позволяет существенно распараллелить вычислительные процессы.

The new method of exit cone outside boundary design of the gas turbine is described at axial-symmetric model of ideal gas flow. The method is specially developed for the usage in the problems of turbomachines' flowing pass optimum design; takes into account features of optimum alternative organisation and allows to parallel computing processes essentially.

Введение. Выходной диффузор газовой турбины – свободный кольцевой канал, у которого внутренняя ограничивающая поверхность является, как правило, цилиндрической или конической поверхностью вращения, и геометрические характеристики этой поверхности заранее известны из конструктивных соображений. Течение в диффузоре полагается установившимся, адиабатическим, безотрывным и осесимметричным, а рабочее тело – сжимаемым и невязким. Система координат – неподвижная цилиндрическая (φ, R, Z) , где φ – полярный угол, R – радиальное направление, Z – осевое направление, совпадающее с осью канала.

Описание метода. Течение в диффузоре описывается следующей системой уравнений:

1) Уравнение сохранения энергии:

$$\frac{k}{k-1} p^* v^* = \frac{k}{k-1} p v + \frac{C^2}{2}, \quad (1)$$

где p^*, v^* – полные давление и удельный объем;

$$C^2 = C_z^2 + C_R^2 + C_U^2.$$

2) Уравнение изоэнтропийного процесса:

$$p^* (v^*)^k = p v^k = \text{const}. \quad (2)$$

3) Система из трех уравнений, эквивалентная уравнению неразрывности:

$$C_z = \frac{v}{2\pi R} \frac{\partial G}{\partial R}, \quad C_R = -\frac{v}{2\pi R} \frac{\partial G}{\partial Z}, \quad \text{tg } \gamma = -\frac{\partial G}{\partial Z} / \frac{\partial G}{\partial R}, \quad (3)$$

где $G(Z, R)$ – функция массового расхода.

4) Проекция уравнения количества движения на радиальное направление:

$$C_R \frac{\partial C_R}{\partial R} + C_z \frac{\partial C_R}{\partial Z} - \frac{C_U^2}{R} = -v \frac{\partial p}{\partial R}. \quad (4)$$

5) Проекция уравнения количества движения на осевое направление:

$$C_R \frac{\partial C_z}{\partial R} + C_z \frac{\partial C_z}{\partial Z} = -v \frac{\partial p}{\partial Z}. \quad (5)$$

6) Проекция уравнения количества движения на окружное направление:

$$C_R \frac{\partial C_U}{\partial R} + C_z \frac{\partial C_U}{\partial Z} + \frac{C_U C_R}{R} = 0. \quad (6)$$

Преобразуем эту систему уравнений к системе уравнений меньшей размерности, как показано в работе [1]. Тогда проекции уравнения количества движения примут следующий вид:

$$\frac{v}{(2\pi R)^2} \frac{\partial G}{\partial R} \left[B_1 \left(\frac{\partial p}{\partial Z} + \frac{\partial p}{\partial R} \text{tg } \gamma \right) + B_2 \right] - \frac{C_U^2}{R} = -v \frac{\partial p}{\partial R}, \quad (7)$$

$$-\frac{v}{(2\pi R)} \frac{\partial G}{\partial R} \left[B_3 \left(\frac{\partial p}{\partial Z} + \frac{\partial p}{\partial R} \text{tg } \gamma \right) + v B_4 \right] - \frac{C_U^2}{R} = -v \frac{\partial p}{\partial Z}, \quad (8)$$

где $B_1 = \frac{\partial G}{\partial Z} \frac{v^2}{a^2}$; $B_2 = v \left[\left(\frac{1}{R} \frac{\partial G}{\partial Z} - \frac{\partial^2 G}{\partial Z \partial R} \right) \text{tg } \gamma - \frac{\partial^2 G}{\partial Z^2} \right]$; $B_3 = \frac{\partial G}{\partial R} \frac{v^2}{a^2}$;

$$B_4 = \left(\frac{1}{R} \frac{\partial G}{\partial R} - \frac{\partial^2 G}{\partial R^2} \right) \text{tg } \gamma - \frac{\partial^2 G}{\partial Z \partial R}.$$

Систему уравнений (7) и (8) сведем к одному дифференциальному уравнению:

$$\frac{\partial p}{\partial R} = \frac{1 - M_{C_z}^2}{1 - M_{C_z}^2 - M_{C_r}^2} \left\{ \frac{M_{C_z} M_{C_r}}{1 - M_{C_z}^2} v B_3 - B_6 + \frac{C_U^2}{v R} \right\}, \quad (9)$$

$$\text{где } B_5 = \frac{1}{(2\pi R)^2} \frac{\partial G}{\partial R} \left[\left(\frac{1}{R} \frac{\partial G}{\partial R} - \frac{\partial^2 G}{\partial R^2} \right) \text{tg}\gamma - \frac{\partial^2 G}{\partial Z \partial R} \right];$$

$$B_6 = \frac{\nu}{(2\pi R)^2} \frac{\partial G}{\partial R} \left[\left(\frac{1}{R} \frac{\partial G}{\partial Z} - \frac{\partial^2 G}{\partial Z \partial R} \right) \text{tg}\gamma - \frac{\partial^2 G}{\partial Z^2} \right];$$

$M_{C_z} = C_z/a$, $M_{C_r} = C_r/a$ – числа Маха, определенные по осевой и радиальной составляющим скорости потока;

$a = \sqrt{kp\nu}$ – скорость звука.

Постановка задачи. Задачу определения наружной границы диффузора сформулируем следующим образом. Задаются:

1) массовый расход m , его распределение и распределение параметров рабочего тела по высоте канала на входе в диффузор, а именно: полных давления p^* и удельного объема ν^* , окружной компоненты скорости потока C_U ;

2) геометрические характеристики внутренней границы диффузора $R = R_b(Z)$, включая ее первые, вторые и третьи производные;

3) распределения вдоль внутренней границы скорости потока $C = C_b(Z)$ и ее первой и второй производных.

Необходимо определить на меридиональной плоскости геометрию внешней границы диффузора $R_p = R_p(Z)$ и распределение параметров рабочего тела внутри канала.

В приведенной выше формулировке задача может быть решена для любого отдельного торцевого сечения диффузора. Такую задачу для одного сечения $Z = \text{const}$ назовем частной задачей. Поэтому выбираем множество из n плоскостей (расчетных сечений) $Z_0 < Z_1 < \dots < Z_i < Z_{i+1} < \dots < Z_n$, пересечения которых с меридиональной плоскостью покрывают с необходимой густотой всю расчетную область. Очевидно, что решение всех частных задач и будет решением задачи определения наружной границы диффузора.

В сечении $Z = Z_i$ выберем N равностоящих точек $R_j, j = \overline{1, N}$. В точке с номером $j = 1$, находящейся на внутренней границе диффузора $R_1 = R_b(Z_i)$, определяем статическое давление p_b из уравнения (1):

$$p_b = \left[\frac{k-1}{k\nu^*} (p^*)^{\frac{1}{k}} \right]^{\frac{k}{k-1}} \left(\frac{k}{k-1} p^* \nu^* - \frac{C_b^2}{2} \right)^{\frac{k}{k-1}}. \quad (10)$$

Для точки $R_1 = R_b(Z_i)$ по условию задачи известна функция $C = C_b(Z)$ и её производные до второго порядка включительно. Поэтому можно записать следующую систему трех уравнений:

$$C^2 - C_R^2 - C_Z^2 - C_U^2 = 0;$$

$$C \frac{dC}{dZ} - C_R \frac{dC_R}{dZ} - C_Z \frac{dC_Z}{dZ} - C_U \frac{dC_U}{dZ} = 0; \quad (11)$$

$$\left(\frac{dC}{dZ} \right)^2 - \left(\frac{dC_Z}{dZ} \right)^2 - \left(\frac{dC_R}{dZ} \right)^2 - \left(\frac{dC_U}{dZ} \right)^2 + \frac{d^2 C}{dZ^2} - C_Z \frac{d^2 C_Z}{dZ^2} - C_R \frac{d^2 C_R}{dZ^2} - C_U \frac{d^2 C_U}{dZ^2} = 0.$$

В системе уравнений (11) компонента скорости C_U определяется из условия $C_U R = \text{const}$, а $\frac{dC_U}{dZ} = -\frac{C_U}{R} \text{tg}\gamma$, что следует из уравнения (6).

Введем функцию массового расхода $G(Z, R) = m\Psi(Z, R)$, где m – заданный массовый расход, $\Psi(Z, R)$ – безразмерная функция тока. В качестве безразмерной функции тока используется следующая функция:

$$\Psi(Z, R) = \frac{\overline{F}(Z, R) + x(Z, R) \overline{F}(Z, R)}{1 + x(Z, R) \overline{F}(Z, R)}, \quad (12)$$

где $\overline{F}(Z, R) = (R_j^2(Z) - R_k^2(Z)) / (R_p^2(Z) - R_k^2(Z))$ – относительная торцевая площадь, принимающая значения $0 \leq \overline{F}(Z, R) \leq 1$.

Отметим, что функция $x(Z, R)$ – некоторая непрерывная дважды дифференцируемая функция вещественных переменных.

Если функция $x(Z, R)$ имеет вид $x(Z, R) = f(R, a_0(Z), a_1(Z), \dots, a_l(Z))$, тогда для сечения $Z = Z_i$ величины $a_0(Z_i), a_1(Z_i), \dots, a_l(Z_i)$, $\frac{\dot{a}_0(Z_i)}{\dot{Z}}$, $\frac{\dot{a}_1(Z_i)}{\dot{Z}}$, ..., $\frac{\dot{a}_l(Z_i)}{\dot{Z}}$ и $\frac{\dot{a}_0(Z_i)}{\dot{Z}^2}$, $\frac{\dot{a}_1(Z_i)}{\dot{Z}^2}$, ..., $\frac{\dot{a}_l(Z_i)}{\dot{Z}^2}$ – вещественные числа. Например, если $X(Z, R) = f(R, a_0(Z))$, то есть $l = 0$, тогда вектор вещественных переменных X функции $\Psi(Z, R)$ имеет только

три компоненты: $X = \left\{ a_0(Z_i), \frac{\partial a_0(Z_i)}{\partial Z}, \frac{\partial^2 a_0(Z_i)}{\partial Z^2} \right\}$.

При заданном векторе X система уравнений (11) имеет три неизвестные, а именно: искомые геометрические характеристики наружной

границы диффузора $R_p, \frac{dR_p}{dZ}, \frac{d^2R_p}{dZ^2}$. Эта система уравнений решается аналитически.

Для сечения $Z = \text{const}$ уравнение (9) – обыкновенное дифференциальное уравнение. Его решение – решение задачи Коши $\frac{dP}{dR} = f(R, p)$ на интервале $[R_b(Z), R_p(Z)]$ с граничным условием (10).

При заданном векторе X для определения распределения параметров рабочего тела в сечении $Z = Z_i$ достаточно решить задачу Коши, найти давления в точках R_j с номерами $2, 3, \dots, N-1, N$ и вычислить в этих точках скорости и другие параметры течения. Однако, выполнение уравнения (1) гарантировано только в той единственной точке, в которой определялось граничное условие (10): в точке $R_1 = R_b(Z)$. Во всех других точках $R_j, j = \overline{2, N}$ выполнение уравнения сохранения энергии (1) зависит от правильности выбора вектора X . А правильность выбора вектора X мы сможем оценить из уравнения (1), а именно: определить в каждой точке R_j массовый расход, который следует ожидать через сечение $Z = Z_i$:

$$m_{Xj} = \frac{\frac{2k}{k-1}(p_j^* v_j^* - p_j v_j)}{\sqrt{\left(\frac{v_j}{2\pi R_j}\right)^2 \left[\left(\frac{\partial \Psi}{\partial R}\right)_j^2 + \left(\frac{\partial \Psi}{\partial Z}\right)_j^2 \right] + (C_v^2)_j}}. \quad (13)$$

Таким образом, необходимо найти такой вектор X , чтобы величины давлений p_j , полученные в результате решения задачи Коши, обращали уравнение (1) в тождество во всех точках $R_j, j = \overline{2, N}$ сечения $Z = Z_i$. Поэтому задача расчета течения в сечении $Z = \text{const}$ может быть сформулирована как задача нелинейного программирования, независимыми переменными которой выступают компоненты вектора X . При построении целевой функции будем руководствоваться необходимостью выполнения равенства между заданным расходом и определенным по формуле (13) в каждой точке $R_j, j = \overline{2, N}$.

Алгоритм вычисления целевой функции:

1) Задаем компоненты вектора X и вычисляем функцию (12) и её первые и вторые производные в каждой точке $R_j, j = \overline{1, N}$;

2) находим корни системы уравнений (11), а именно: $R_p, \frac{dR_p}{dZ}, \frac{d^2R_p}{dZ^2}$;

3) решаем задачу Коши $\frac{dp}{dR} = f(R, p)$ на интервале $[R_b(Z_i), R_p(Z_i)]$ при граничном условии в точке $R_1 = R_b(Z)$ и вычисляем ожидаемые массовые расходы m_{Xj} в точках $R_j, j = 2, 3, \dots, N$, используя (13);

4) вычисляем целевую функцию, построенную по принципу критерия метода наименьших квадратов:

$$S(X) = \frac{1}{N-1} \sum_{j=2}^N \left(\frac{m_{Xj} - m}{m} \right)^2.$$

Описанная выше задача нелинейного программирования решается методом Нелдера и Мида.

Заклучение. Итак, предложен новый метод, который в рамках осесимметричной модели течения находит геометрию наружной границы диффузора, позволяет существенно распараллелить вычислительные процессы, и учитывает особенности решения задач оптимального проектирования каналов:

– решение частной задачи в одном из сечения никак не связано с решением задачи в любом другом сечении, поэтому частные задачи могут решаться в любой последовательности, группами или одновременно;

– частная задача сформулирована как задача нелинейного программирования, что исключает несходящиеся итерационные процессы и не требуется хранения данных о предыстории поиска.

Список литературы: 1. Субботович В. П. Определение параметров осесимметричного потока в торцевом сечении кольцевого канала / В. П. Субботович, С. А. Темченко // Энергетические и теплотехнические процессы и оборудование. Вестник НТУ «ХПИ»: Сб. научн. трудов. – Харьков: НТУ «ХПИ», 2008. – № 6. – С. 52–55.

Надійшла до редколегії 03.11.2010