

**В. В. КАРПЕНКО, Р. Х. АХМАДОВ**

## ТРАНСПОРТНАЯ ЗАДАЧА ЛИНЕЙНОГО ПРОГРАММИРОВАНИЯ С НЕЧЕТКИМ СПРОСОМ

Рассмотрена модель транспортной задачи линейного программирования, в которой спрос на транспортируемый продукт в пунктах его реализации задан нечетко. Предложен метод решения этой задачи, учитывающий потери, связанные с неопределённостью спроса, а также транспортные расходы. Метод реализует итерационную процедуру последовательного улучшения плана.

**Ключевые слова:** транспортная задача, линейное программирование, нечеткий спрос.

**Введение.** Каноническая транспортная задача линейного программирования формулируется следующим образом [1].

Пусть имеется  $m$  пунктов производства некоторого продукта и  $n$  пунктов его потребления. Производство и потребление сбалансированы, т.е. общие объемы производства и потребления равны между собой. Задача заключается в отыскании рационального плана перевозок из пунктов производства к пунктам потребления, при котором транспортные расходы минимальны. Полученный в результате решения план перевозок должен удовлетворят следующим требованиям: 1) спрос каждого из пунктов потребления должен полностью удовлетворяться; 2) весь произведенный в каждом пункте производства продукт должен полностью использоваться.

Формализуем поставленную задачу. Введем следующие обозначения:

$x_{ij}$  – количество единиц продукта, перевозимого из  $i$ -го пункта производства в  $j$ -й пункт потребления;

$c_{ij}$  – стоимость перевозки единицы продукта из  $i$ -го пункта в  $j$ -й;

$a_i$  – количество единиц продукта, производимое в  $i$ -м пункте;

$b_j$  – количество единиц продукта, потребляемое в  $j$ -м пункте.

В принятых обозначениях сформулированная задача сводится к отысканию набора переменных  $\{x_{ij}\}$ ,  $i=1,2,\dots,n$ , минимизирующего целевую функцию

$$L(\{x_{ij}\}) = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n c_{ij} x_{ij} \quad (1)$$

и удовлетворяющего ограничениям

$$\sum_{i=1}^m x_{ij} = b_j, \quad j = 1, 2, \dots, n; \quad (2)$$

$$\sum_{j=1}^n x_{ij} = a_i, \quad i = 1, 2, \dots, m; \quad (3)$$

$$x_{ij} \geq 0, \quad i = 1, 2, \dots, m; \quad j = 1, 2, \dots, n.$$

В системе сделанных здесь допущений наиболее жестким и практически всегда нарушаемым является предположение о том, что величина спроса в каждом из пунктов потребления точно известна. В связи с этим гораздо более естественно считать, что в отношении значений  $b_j$ ,  $j = 1, 2, \dots, n$ , имеется неопределенность. Характер этой неопределенности может быть различным. Если для каждого пункта потребления получена предварительная выборка значений спроса, то её стандартная статистическая обработка в рамках теоретико-вероятностного подхода позволяет получить плотность распределения наблюдаемой величины спроса и её моменты. На практике дело обстоит не так: имеющихся данных оказывается достаточно только для получения удовлетворительных по качеству оценок диапазона возможных значений спроса в каждом пункте и его математического ожидания. Это обстоятельство приводит к целесообразности использования для описания системы перевозок аппарата нечеткой математики [2–5]. Сформулируем постановку

транспортной задачи в условиях, когда спрос в пунктах потребления задан нечетко.

**Постановка задачи.** С учетом сказанного введем описание возможных значений спроса в пунктах потребления  $b_j$  функциями принадлежности  $\varphi_j(b_j)$ ,  $j = 1, 2, \dots, n$ . Появляющаяся при этом некоторая свобода выбора значений заказываемого объема продукта  $z_j$  обладает важным достоинством, так как позволяет учесть различия в величине потерь при неудачном выборе величины заказа. Введем

$R_1(z_j)$  – величина потерь, появляющихся в случаях, когда заказ  $z_j$  превышает спрос и возникает необходимость хранения нереализованного продукта,  $j = 1, 2, \dots, n$ ;

$R_2(z_j)$  – величина потерь, появляющихся, если спрос  $b_j$  в конкретном  $j$ -м пункте реализации продукта превышает заказ  $z_j$  и в результате этого, помимо ущерба, связанного с потерей имиджа, возникают потери дефицита (недополучение возможной прибыли).

Понятно, что в этой ситуации набор значений  $z_j$ ,  $j = 1, 2, \dots, n$ , необходимо каким-то разумным способом выбирать. В связи с этим формальная постановка задачи преобразуется к следующей: найти наборы  $Z = (z_j)$  и  $X(Z) = \{x_{ij}(z_j)\}$ , минимизирующие

$$L(x_{ij}(z_j)) = \sum_{j=1}^n R_1(z_j) + \sum_{j=1}^n R_2(z_j) + \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n c_{ij} x_{ij}(z_j) \quad (4)$$

и удовлетворяющие ограничениям

$$\sum_{j=1}^n x_{ij}(z_j) = a_i, \quad i = 1, 2, \dots, m, \quad (5)$$

$$\sum_{i=1}^m x_{ij}(z_j) = z_j, \quad j = 1, 2, \dots, n, \quad (6)$$

$$\sum_{j=1}^n z_j = \sum_{i=1}^m a_i, \quad (7)$$

$$x_{ij}(z_j) \geq 0, \quad i = 1, 2, \dots, m, \quad j = 1, 2, \dots, n. \quad (8)$$

**Основной материал.** Получим аналитическое описание функций  $R_1(z_j)$  и  $R_2(z_j)$ ,  $j = 1, 2, \dots, n$ . Так как  $z_j$  – нечеткие

числа, то и любая их функция – тоже нечетное число. Используя функции принадлежности  $\varphi_j(b_j)$ , введем функции

$$\tilde{\varphi}_j(b_j) = \frac{\varphi_j(b_j)}{\int_{G_j} \varphi_j(b_j) db_j}, \quad j = 1, 2, \dots, n, \quad (9)$$

где  $G_j$  – диапазон возможных значений  $b_j$ .

Полученные функции  $\tilde{\varphi}_j(b_j)$  обладают всеми свойствами плотностей распределения случайных величин: они неотрицательны и удовлетворяют условию нормировки, то есть

$$\int_{G_j} \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j = 1, \quad j = 1, 2, \dots, n. \quad (10)$$

Функция  $\varphi_j(b_j)$  может быть использована для расчета ожидаемого значения нечеткого числа  $z_j$

$$m_j = \int_{G_j} b_j \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j, \quad j = 1, 2, \dots, n, \quad (11)$$

являющегося естественным аналогом определяемого в теории вероятностей значения математического ожидания случайной величины с использованием плотности её распределения.

При этом ожидаемое значение затрат на хранение нереализованной части продукта будет равно

$$R_1(z_j) = \alpha_j \int_0^{z_j} (z_j - b_j) \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j, \quad (12)$$

где  $\alpha_j$  – средние затраты на хранение единицы продукта в  $j$ -м пункте реализации,  $j = 1, 2, \dots, n$ .

Аналогично этому определим потери от дефицита

$$R_2(z_j) = \beta_j \int_{z_j}^{\infty} (b_j - z_j) \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j, \quad (13)$$

где  $\beta_j$  – средняя прибыль, получаемая от реализации продукта в  $j$ -м пункте реализации,  $j = 1, 2, \dots, n$ .

Полученные соотношения (12) и (13) можно использовать для независимого расчета рациональных значений  $z_j$  для каждого из пунктов реализации,

минимизирующих суммарные затраты на хранение не проданной части продукта и потери от дефицита.

С этой целью для  $j$ -го пункта реализации введем

$$\begin{aligned}
 R_j(z_j) = R_1(z_j) + R_2(z_j) = & \alpha_j \int_0^{z_j} (z_j - b_j) \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j + \\
 & + \beta_j \int_{z_j}^{\infty} (b_j - z_j) \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j = \alpha_j z_j \int_0^{z_j} \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j - \\
 & - \alpha_j \int_0^{z_j} b_j \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j + \beta_j \int_{z_j}^{\infty} b_j \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j - \\
 & - \beta_j z_j \int_{z_j}^{\infty} \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j, \quad j = 1, 2, \dots, n.
 \end{aligned}$$

Теперь рациональное значение  $z_j$  найдем путем дифференцирования  $R_j(z_j)$  по  $z_j$ , приравнявая его результат к нулю и решая получаемое уравнение.

Так как

$$\frac{d}{dz_j} \int_0^{z_j} \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j = \tilde{\varphi}_j(z_j), \quad \frac{d}{dz_j} \int_{z_j}^{\infty} \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j = -\tilde{\varphi}_j(z_j),$$

$$\frac{d}{dz_j} \int_0^{z_j} b_j \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j = z_j \tilde{\varphi}_j(z_j),$$

$$\frac{d}{dz_j} \int_{z_j}^{\infty} b_j \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j = -z_j \tilde{\varphi}_j(z_j),$$

то

$$\frac{dR_j(z_j)}{dz_j} = \alpha_j \int_0^{z_j} \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j + \alpha_j z_j \tilde{\varphi}_j(z_j) -$$

$$- \alpha_j z_j \tilde{\varphi}_j(z_j) - \beta_j z_j \tilde{\varphi}_j(z_j) -$$

$$- \beta_j \int_{z_j}^{\infty} \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j + \beta_j z_j \tilde{\varphi}_j(z_j) = \alpha_j \int_0^{z_j} \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j -$$

$$- \beta_j \left( 1 - \int_0^{z_j} \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j \right) = (\alpha_j + \beta_j) \int_0^{z_j} \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j - \beta_j = 0.$$

Отсюда

$$\int_0^{z_j} \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j = \frac{\beta_j}{\alpha_j + \beta_j}.$$

Полученное уравнение относительно  $z_j$  решается численно, а если функция  $\tilde{\varphi}_j(b_j)$  интегрируема, то и аналитически. Пусть, например плотность распределения  $\tilde{\varphi}_j(b_j)$  соответствует закону Рэлея, то есть

$$\tilde{\varphi}_j(b_j) = \frac{b_j}{\sigma^2} \exp\left\{-\frac{b_j^2}{2\sigma^2}\right\}.$$

Тогда

$$\begin{aligned}
 \int_0^{z_j} \frac{b_j}{\sigma^2} \exp\left\{-\frac{b_j^2}{2\sigma^2}\right\} db_j &= - \int_0^{z_j} \frac{d}{db_j} \left( \exp\left\{-\frac{b_j^2}{2\sigma^2}\right\} \right) = \\
 &= - \exp\left\{-\frac{b_j^2}{2\sigma^2}\right\} \Big|_0^{z_j} = 1 - \exp\left\{-\frac{z_j^2}{2\sigma^2}\right\}.
 \end{aligned}$$

При этом уравнение относительно  $z_j$  имеет вид

$$1 - \exp\left\{-\frac{z_j^2}{2\sigma^2}\right\} = \frac{\beta_j}{\alpha_j + \beta_j},$$

откуда

$$\exp\left\{-\frac{z_j^2}{2\sigma^2}\right\} = 1 - \frac{\beta_j}{\alpha_j + \beta_j} = \frac{\alpha_j}{\alpha_j + \beta_j},$$

$$-\frac{z_j^2}{2\sigma^2} = \ln \frac{\alpha_j}{\alpha_j + \beta_j}, \quad z_j = \pm \sigma \sqrt{2 \ln \frac{\alpha_j + \beta_j}{\alpha_j}}.$$

Выбирая положительный корень, имеем

$$z_j^{(0)} = \sigma \sqrt{2 \ln \frac{\alpha_j + \beta_j}{\alpha_j}}, \quad j = 1, 2, \dots, n.$$

Получаемый при этом набор  $\{z_1^{(0)}, z_2^{(0)}, \dots, z_n^{(0)}\}$  не обязательно удовлетворяет условиям баланса, то есть

$$\sum_{j=1}^n z_j^{(0)} \neq \sum_{i=1}^m a_i = a.$$

Найдем значения  $z_j$ , минимально удаленные от  $z_j^{(0)}$ ,  $j=1,2,\dots,n$ , и удовлетворяющие условию баланса. Используем метод неопределенных множителей Лагранжа. Функция Лагранжа имеет вид

$$\Phi(z_1, z_2, \dots, z_n) = \sum_{j=1}^n (z_j - z_j^{(0)}) + \lambda \left( \sum_{j=1}^n z_j - a \right).$$

Отсюда

$$z_j = z_j^{(0)} - \frac{\lambda}{2}, \quad \sum_{j=1}^n z_j = \sum_{j=1}^n z_j^{(0)} - \frac{n\lambda}{2} = a,$$

$$-\frac{\lambda}{2} = \frac{1}{n} \left( a - \sum_{j=1}^n z_j^{(0)} \right).$$

Тогда искомый набор  $z_j$  определяется соотношением

$$z_j = z_j^{(0)} + \frac{1}{n} \left( a - \sum_{j=1}^n z_j^{(0)} \right), \quad j=1,2,\dots,n.$$

Полученный набор  $z_j$  удовлетворяет условию баланса и может быть использован при решении задачи (1)–(3). Вместе с тем, этот набор не учитывает условий транспортирования и поэтому не минимизирует расходы транспортировки. В связи с этим естественно поставить задачу отыскания компромиссного набора  $z_j$ ,  $j=1,2,\dots,n$ , и соответствующего плана транспортировки  $X(Z)$ , которые доставляли бы минимум комплексному критерию, учитывающему затраты на хранение нереализованного продукта, потери от дефицита и транспортные расходы. Соответствующая функция приобретает вид:

$$L(x_{ij}(z_j)) = \sum_{j=1}^n \alpha_j \int_0^{z_j} (z_j - b_j) \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j +$$

$$+ \sum_{j=1}^n \beta_j \int_{z_j}^{\infty} (b_j - z_j) \tilde{\varphi}_j(b_j) db_j + \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n c_{ij} x_{ij}(z_j). \quad (14)$$

Полученная задача отыскания наборов  $Z$  и  $X(Z)$ , минимизирующих (14) и удовлетворяющих (5)–(8), уже не является задачей линейного программирования. Вместе с тем, она может быть решена с

использованием методов нулевого порядка, например, методом Нелдера – Мида [6]. В соответствии с этим методом введем совокупность наборов

$$Z_1 = \begin{pmatrix} z_{11} \\ z_{12} \\ \dots \\ z_{1n} \end{pmatrix}, Z_2 = \begin{pmatrix} z_{21} \\ z_{22} \\ \dots \\ z_{2n} \end{pmatrix}, \dots, Z_{n+1} = \begin{pmatrix} z_{n+1,1} \\ z_{n+1,2} \\ \dots \\ z_{n+1,n} \end{pmatrix}, \quad (15)$$

компоненты которых определены по формулам

$$z_{kj} = \begin{cases} \frac{c_0}{n} \left( 1 + \frac{s(n-1)}{n} \right), & k = j, \\ \frac{c_0}{n} \left( 1 - \frac{s}{n} \right), & k \neq j, \end{cases} \quad (16)$$

где

$$c_0 = \sum_{i=1}^m a_i, \quad s \in [0;1].$$

Легко видеть, что для любого  $k=1,2,\dots,n+1$  имеет место

$$\sum_{j=1}^n z_{kj} = \frac{c_0}{n} \left( 1 + \frac{s(n-1)}{n} \right) + \frac{(n-1)c_0}{n} \left( 1 - \frac{s}{n} \right) =$$

$$= \frac{c_0}{n} \left[ 1 + \frac{s(n-1)}{n} + (n-1) - \frac{(n-1)s}{n} \right] = c_0 = \sum_{i=1}^m a_i. \quad (17)$$

Выполнение равенства (17) вместе с очевидной неотрицательностью любого  $z_{kj}$ ,  $k=1,2,\dots,n+1$ ,  $j=1,2,\dots,n$ , означает, что каждый из наборов  $z_1, z_2, \dots, z_{n+1}$  может быть использован в качестве допустимого плана заказов, удовлетворяющего условию баланса (7). Далее с использованием всех этих наборов решаются  $(n+1)$  транспортных задач (1), (5)–(8) в результате чего получим наборы  $X_1(z_1), X_2(z_2), \dots, X_{n+1}(z_{n+1})$ . Теперь эти наборы вместе с совокупностью наборов (15) используются для вычисления значений целевой функции (4). Получаемые при этом значения  $L(z_1, X(z_1)), L(z_2, X(z_2)), \dots, L(z_{n+1}, X(z_{n+1}))$  далее участвуют в стандартной процедуре улучшения плана, реализуемой методом Нелдера – Мида (см. рис. 1).

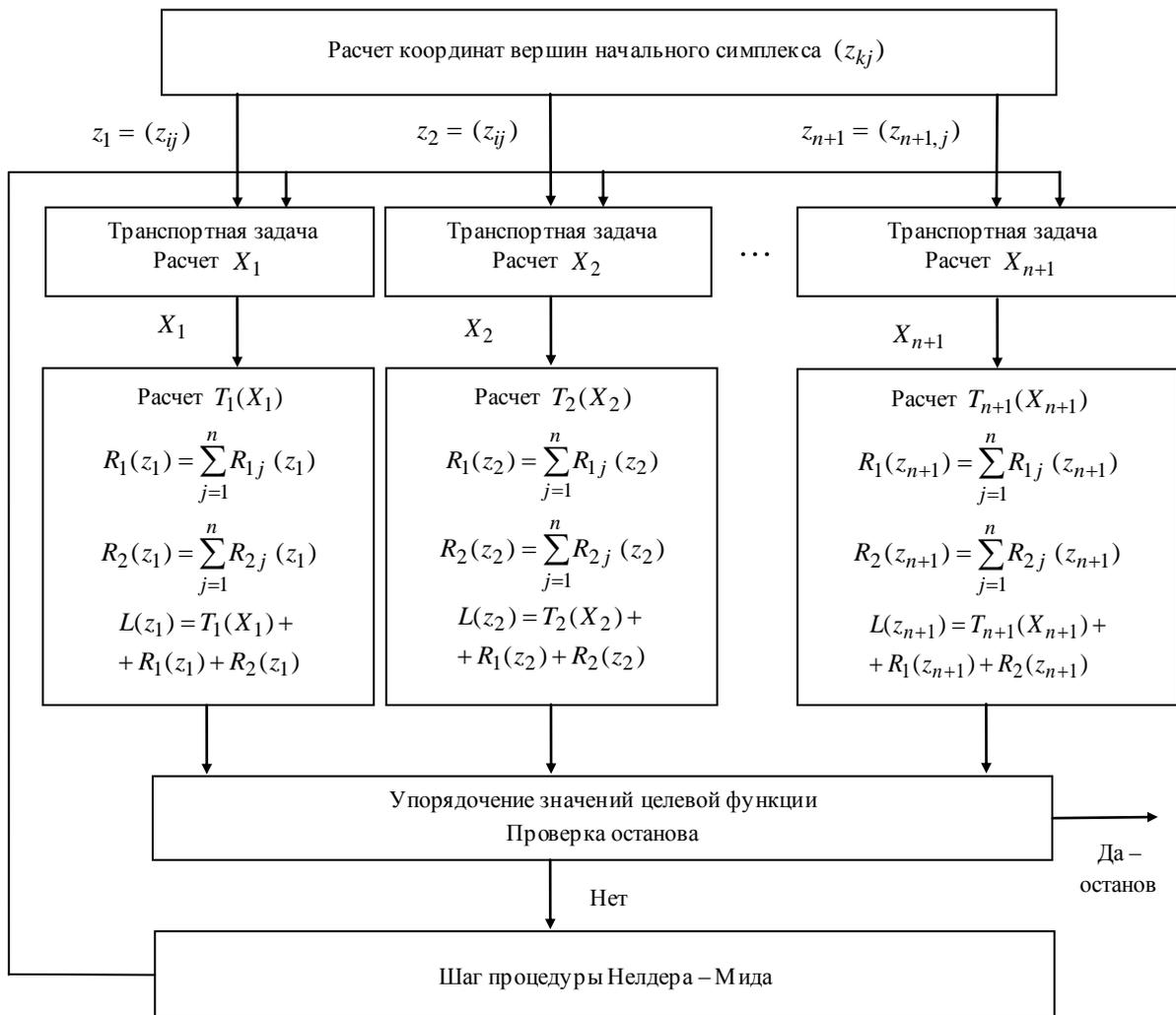


Рис. 1 – Блок-схема алгоритма решения задачи

Другой, приближенный вариант решения задачи может быть получен с использованием следующей двухэтапной процедуры. На первом этапе с использованием рассчитанных по формуле (11) ожидаемых значений спроса в каждом из пунктов потребления решается задача отыскания набора  $X = (x_{ij})$ , минимизирующего (1) и удовлетворяющего (2)–(3), а также ограничению

$$\sum_{i=1}^m x_{ij} = m_j, \quad j = 1, 2, \dots, n.$$

Пусть  $x^{(0)} = (x_{ij}^{(0)})$  – получаемое при этом решение транспортной задачи, которое будем называть модальным. Выделим теперь ненулевые компоненты плана  $x^{(0)}$ . Число

этих компонентов равно  $m + n - 1$ , а их номера образуют множество  $N = \{1, 2, \dots, m + n - 1\}$ . Используя эту нумерацию преобразуем двухиндексную систему уравнений (2)–(3) в одноиндексную, задав вектор правых частей этих уравнений следующим образом  $D = (a_1, a_2, \dots, a_{m-1}, b_1, b_2, \dots, b_n, )$ .

Решение этой системы уравнений даст вектор  $X = (x_1, x_2, \dots, x_{m+n-1})$ , компоненты которого будут линейно зависеть от нечетких значений  $b_1, b_2, \dots, b_n$  и, следовательно, будут нечеткими. Используя функции принадлежности нечетких чисел  $b_1, b_2, \dots, b_n$  в соответствии с правилами нечеткой математики [2] получим функции принадлежности нечетких чисел  $X_k$ ,  $k = 1, 2, \dots, m + n - 1$ . Далее по этим же правилам

определим функцию принадлежности  $F(X)$  нечеткого значения линейной формы  $L(x) = \sum_{k \in N} c_k x_k$ . Теперь в качестве четкого решения исходной задачи примем набор  $X$ , минимизирующий составной критерий

$$J(x) = \int_{\Omega} F(X) dx + (X - X^{(0)})T(X - X^{(0)}). \quad (18)$$

Этот критерий имеет понятный смысл: первое его слагаемое определяет компактность функции принадлежности нечеткого значения  $L(x)$ , а второе равно сумме квадратов отклонений искомого решения от модального.

**Выводы.** Таким образом, в работе предложен метод решения транспортной задачи линейного программирования для случая, когда неопределенность спроса на реализуемый продукт определена в терминах нечеткой математики. Для решения задачи введен комплексный критерий, учитывающий затраты на хранение непроданной части продукта, потери от дефицита, а также транспортные расходы. Получение оптимального плана обеспечивается итерационной процедурой Нелдера – Мида. Рассмотрен альтернативный метод решения задачи, обеспечивающий двухшаговый вариант получения решения.

**Список литературы:** 1. Раскин Л. Г. Анализ сложных систем / Л. Г. Раскин – М. : Сов. Радио, – 1976. – 344 с. 2. Орловский С. А. Проблемы принятий решений при нечеткой исходной информации / С. А. Орловский – М. : Наука, – 1981. – 206 с. 3. Дюбуа Д., Прад А. Теория возможностей. Приложение к представлению знаний в информатике / Д. Дюбуа, А. Прад – М. : Радио и связь, – 1990. – 286 с. 4. Кофман А. Введение в теорию нечетких множеств / А. Кофман – М. : Радио и связь, – 1982. – 432 с. 5. Раскин Л. Г., Серая О. В. Нечеткая математика / Л. Г. Раскин, О. В. Серая – Х. : Парус, – 2008. – 352 с. 6. Раскин Л. Г. Математическое программирование / Л. Г. Раскин – Х. : НТУ «ХПИ», – 2002. – 124 с.

**Bibliography (transliterated):** 1. Raskin L. G. *Analiz slozhnyh system*. Moscow: Sov. Radio,

1976. Print. 2. Orlovskij S. A. *Problemy prinjatij reshenij pri nechetkoj ishodnoj informacii*. Moscow: Nauka, 1981. Print. 3. Djubua D., Prad A. *Teorija vozmozhnostej. Prilozhenie k predstavleniju znanij v informatike*. Moscow: Radio i svjaz, 1990. Print. 4. Kofman A. *Vvedenie v teoriju nechetkih mnozhestv*. Moscow: Radio i svjaz, 1982. Print. 5. Raskin L. G., Seraja O. V. *Nechetkaja matematika*. Kharkiv: Parus, 2008. Print. 6. Raskin L. G. *Matematicheskoe programirovanie*. Kharkiv: NTU "KhPI", 2002. Print.

*Поступила (received) 07.12.2015*